

---

# **POSITIONIER- UND BAHNSTEUERUNG APCI-8001 und APCI-8008**

## **Universelles Objekt-Interface**

Stand: 24.02.2015, CD-ROM V2.53VB  
Rev. 11/112018

[www.addi-data.de](http://www.addi-data.de)



|   |          |
|---|----------|
| <b>1 Einführung</b> .....   | <b>5</b> |
| 1.1 Die Software-Schnittstellen für das UOI .....                   | 5        |
| 1.2 Neue Funktionen mit Hilfe des UOI .....                         | 5        |
| <b>2 Aufbau des „Universellen Objekt-Interfaces“</b> .....          | <b>6</b> |
| 2.1 PCAP-Programmierung .....                                       | 6        |
| 2.1.1 Der Funktionszugriff über <i>OptionDescriptorObject</i> ..... | 6        |
| 2.1.1.1 Handle .....  | 6        |
| 2.1.1.2 AccessType.....   | 7        |
| 2.1.1.3 DataType .....  | 7        |
| 2.1.1.4 BusNumber .....   | 7        |
| 2.1.1.5 DeviceNumber, Index und SubIndex .....                      | 8        |
| 2.1.2 Zugriffe über Object-Deskriptoren.....                        | 8        |
| 2.1.2.1 rdOptionInt.....  | 8        |
| 2.1.2.2 wrOptionInt.....  | 9        |
| 2.1.2.3 rdOptionDbl .....   | 9        |
| 2.1.2.4 wrOptionDbl.....  | 9        |
| 2.1.2.5 rdOptionBuf .....   | 9        |
| 2.1.2.6 wrOptionBuf.....  | 10       |
| 2.1.3 Informationen zur Handhabung per PCAP .....                   | 10       |
| 2.2 SAP-Programmierung .....  | 10       |
| 2.2.1 Zugriffsvariable.....   | 10       |
| 2.2.2 Informationen zur Handhabung per SAP .....                    | 11       |



# 1 Einführung

Das „Universelle Objekt-Interface“ [UOI] stellt eine universelle und flexible Software-Schnittstelle zur Programmierung der APCI-8001 / APCI-8008 dar. Es handelt sich hierbei um einen universellen Ansatz zur Integration verschiedenster Hard- und Software-Erweiterungen für die Positionier- und Bahnsteuerungen APCI-8001 und APCI-8008.

Der Vorteil für den Anwender liegt in der Universalität der Schnittstelle (SAP-Interface, DLL). Benutzerspezifische Erweiterungen benötigen nur die Aktualisierung des Applikationsprogramms und das Vorhandensein der Funktionalität in der Betriebssystem-Software RWMOS.ELF.

## 1.1 Die Software-Schnittstellen für das UOI

Das „Universelle Objekt-Interface“ wird durch die Programmiermethoden SAP und PCAP gleichermaßen unterstützt und stellt eine konsequente Erweiterung dieser bereits seit 10 Jahren bewährten Programmiermethoden dar. Anwender, denen die Begriffe SAP und PCAP noch neu sind, sollten zuerst das Programmierhandbuch (PHB) der APCI-8001 und APCI-8008 durcharbeiten.

## 1.2 Neue Funktionen mit Hilfe des UOI

Derzeit ermöglicht das „Universelle Objekt-Interface“ folgende Hard- und Software-Erweiterungen:

**Tabelle 1-1: Mögliche Funktionserweiterungen der APCI-8001 / APCI-8008**

| <b>Interface</b>  | <b>Beschreibung</b>   | <b>Dokument (PDF)</b> |
|-------------------|---|-----------------------|
| <b>ELCAM</b>      | Electronic Cam: universelle Tabellen-Interpolation  | ELCAM-Interface       |
| <b>CANOPEN</b>    | CANOPEN-Feldbusmaster (in Vorbereitung).<br>Benötigt wird hierzu die Hardwareoption OPCAN.  | CanBus-Interface      |
| <b>Ressourcen</b> | Zugriff auf interne Hard- oder Softwareregister der APCI-8001-/APCI-8008-Controller.  | Ressourcen-Interface  |
| <b>INTERBUS</b>   | INTERBUS-Feldbusmaster.<br>Benötigt wird hierzu die Hardwareoption OPIBS.   | Optionen-Handbuch     |
| <b>PCI I/O</b>    | PCI-Busmaster. Die APCI-8001 / APCI-8008 gestattet den direkten Zugriff auf andere PCI-Baugruppen im I/O Bereich ohne Zuhilfenahme des Betriebssystems. Diese Zugriffsmethode gestattet einen sehr schnellen Zugriff unter Einhaltung von harten Echtzeitbedingungen. Sie gestattet darüber hinaus eine flexible Erweiterung der CNC-I/O-Ebene. | PCI-Interface         |
| <b>PCI Memory</b> | PCI-Busmaster. Die Zugriffe erfolgen hier über I/O- oder Memory-Bereiche anderer PCI-Baugruppen.  | Ressourcen-Interface  |
| <b>Scanner</b>    | Verwalten von benutzerdefinierten Listen und Aufzeichnung von Daten im internen Arbeitsspeicher der APCI-8001 / APCI-8008 unter Einhaltung von hohen Echtzeitbedingungen.   | Scanner-Interface     |
| <b>TC</b>         | Werkzeugradius-Korrektur (Tool-Compensation)  | TC-Interface          |

## 2 Aufbau des „Universellen Objekt-Interfaces“

### 2.1 PCAP-Programmierung

#### 2.1.1 Der Funktionszugriff über *OptionDescriptorObject*

Der Zugriff auf das Universelle Objekt Interface erfolgt über die vordefinierten Datenstrukturen bzw. Records vom Typ ***OptionDescriptorObject***.

Für jede Funktion, die verwendet werden soll, muss ein *OptionDescriptorObject* angelegt und initialisiert werden, jeweils zum Lesen und zum Schreiben. Ganzzahlvariable werden dann durch Aufrufe der DLL-Funktionen *wrOptionInt* bzw. *rdOptionInt* behandelt, Gleitpunktzahlen durch Aufrufe von *wrOptionDbl* und *rdOptionDbl*.

Zur Übertragung von 16- und 8-Bit-Variablen wird ebenfalls *wrOptionInt* bzw. *rdOptionInt* verwendet. In diesem Fall wird nur der entsprechende Anteil des Parameters *val* (siehe unten) berücksichtigt.

**Tabelle 1: Object-Descriptor-Elemente**

| Object-Descriptor-Element | Beschreibung  |
|---------------------------|---|
| <b>Handle</b>             | Muss beim Start der Applikation oder nach Reboot der Steuerung mit 0 initialisiert sein und wird dann vom System geführt / verwendet.<br><b>Bei PCAP-Programmierung:</b> Nach einem Clean der entsprechenden Funktionalität muss das Handle ggf. wieder genullt werden. Hierzu ist die Dokumentation des jeweiligen Moduls zu beachten.   |
| <b>AccessType</b>         | Zugriffsart: Hier muss vor der ersten Verwendung die Zugriffsart eingetragen werden. Die gültigen Zugriffsarten sind definiert in <i>ATAccessType</i><br>Mit dieser Variablen wird z.B. festgelegt, ob es sich um eine Lese- oder Schreiboperation handelt. Bei Operatoren, bei denen Lese- und Schreibzugriff möglich ist, muss für jede Zugriffsart ein eigener <i>ObjectDescriptor</i> mit dem entsprechenden <i>AccessType</i> angelegt werden. |
| <b>DataType</b>           | Datentyp: Hier muss vor der ersten Verwendung der Datentyp der Variable eingetragen werden.   |
| <b>BusNumber</b>          | Hier wird die <i>BusNumber</i> des jeweiligen Moduls eingetragen, z.B. 1200 für das ELCAM-Modul   |
| <b>DeviceNumber</b>       | Modulspezifische Größe  |
| <b>Index</b>              | Modulspezifische Funktionen   |
| <b>SubIndex</b>           | Modulspezifische Unter-Funktionen   |

##### 2.1.1.1 Handle

Das Element *Handle* des *Object-Descriptor-Objects* wird bei der erstmaligen Verwendung initialisiert. Der Wert ist eine laufzeitabhängige Variable der RWMOS-Betriebssystem-Software. Das heißt aber, dass dieser Wert ungültig ist, sobald die Steuerung neu gebootet wurde. Nach einem Reboot der Steuerung müssen also alle *Handles* von *Object-Descriptor-Elementen* abgenullt werden.

### 2.1.1.2 AccessType

Dieser Parameter beschreibt die Zugriffsart, mit welcher der Parameter verwendet wird.

| Wert | Bezeichnung                | Beschreibung   |
|------|----------------------------|--|
| 0    | <b>ATAccessNone</b>        | nicht verwendet  |
| 1    | <b>ATAccessInput</b>       | Lesezugriff  |
| 2    | <b>ATAccessOutput</b>      | Schreibzugriff   |
| 3    | <b>ATAccessInputOutput</b> | Konfigurationswert, z.B. für die Definition des Scanner-Moduls |

### 2.1.1.3 DataType

Dieser Parameter bestimmt das Datenformat des Zugriffsparameters.

| Wert | Bezeichnung             | Beschreibung  |
|------|-------------------------|---|
| 0    | <b>ATDataNone</b>       | nicht verwendet   |
| 1    | <b>ATDataByte</b>       | Byte (8-Bit)  |
| 2    | <b>ATDataWord</b>       | Ganzzahl-Datenwort mit 16 Bit   |
| 3    | <b>ATDataDoubleWord</b> | Ganzzahl-Datenwort mit 32 Bit (Integer)   |
| 4    | <b>ATDataReal</b>       | 64-Bit-Gleitpunktzahl   |
| 5    | <b>ATDataSingle</b>     | 32-Bit-Gleitpunktzahl   |
| 6    | <b>ATDataBlock</b>      | Benutzerspezifische Datenstruktur, z.B. beim Scanner-Modul                        |
| 7    | <b>ATDataBoolean</b>    | Boolescher Wert (1 Byte)  |
| 8    | <b>ATDataBuffer</b>     | Benutzerspezifischer Datenbuffer (Größe in Byte wird stets in SubIndex angegeben) |

### 2.1.1.4 BusNumber

Mit diesem Parameter wird das Funktionsmodul spezifiziert. Um auf ein Funktionsmodul zugreifen zu können, muss die entsprechende Option in RWMOS.ELF enthalten sein (siehe auch Tabelle 1-1).

| Wert | Modul               | Option in RWMOS  | Beschreibung   |
|------|---------------------|------------------|--|
| 100  | <b>PciBusIO</b>     | <b>optionPCI</b> | Bus-Master-Zugriffe auf den I/O-Bereich des PCI-Bus    |
| 200  | <b>PciBusMem</b>    | <b>optionPCI</b> | Bus-Master-Zugriffe auf den Memory-Bereich des PCI-Bus |
| 400  | <b>CanOpenBus</b>   | optionMSM9225    | Hardware-Option Can-Open                               |
| 500  | <b>Interbus</b>     | optionIBSUART    | Hardware-Option Interbus-S                             |
| 1000 | <b>Resourcenbus</b> | optionRESOURCE   | Zugriff auf Systemvariable (Ressourcen)                |

|             |              |                        |   |
|-------------|--------------|------------------------|---|
| 1100        | Scannerbus   | optionSCANNER          | Real-Time-Scanner-Modul   |
| <b>Wert</b> | <b>Modul</b> | <b>Option in RWMOS</b> | <b>Beschreibung</b>   |
| 1200        | EICamBus     | optionELCAM            | ELCAM, Gear, Spindelsteigungsfehler- und Winkelfehlerkompensation |
| 1300        | TcBus        | optionTC               | Werkzeugradius- und Werkzeuglängenkorrektur                       |

#### 2.1.1.5 DeviceNumber, Index und SubIndex

In diesen Parametern sind die Zugriffsoptionen verschlüsselt. In der Dokumentation des jeweiligen Funktionsmoduls werden diese Parameter beschrieben.

### 2.1.2 Zugriffe über Object-Deskriptoren

Eine Auswertung der Rückgabewerte nachfolgender Funktionen wird dringend empfohlen. Rückgabewert 4 zeigt die erfolgreiche Ausführung der Funktion an. Bei Rückgabewert 2 muss der Funktionsaufruf wiederholt werden. Rückgabewerte ungleich 4, welche hier nicht aufgeführt sind, zeigen auf jeden Fall einen Fehler an. Folgende Rückgabewerte sind bei allen nachfolgend aufgeführten Funktionen möglich:

| Rückgabe-Wert   | Beschreibung  |
|-----------------|---|
| 4               | Die Funktion wurde erfolgreich ausgeführt.  |
| -1              | Die Option (Bus Number) wird nicht von RWMOS.ELF unterstützt.   |
| 1               | Es wurde auf ein ungültiges Element zugegriffen oder es wurde eine ungültige Funktionsnummer verwendet.   |
| 2               | Die Funktion ist nicht bereit (z.B. bei Lesen von WTLSTRB) – System Busy – der Funktionsaufruf muss unter Umständen wiederholt werden.          |
| 16 (10 hex)     | ungültiger Übergabewert oder Parameter  |
| 32 (20 hex)     | Das angesprochene Gerät ist nicht angeschlossen.  |
| 64 (40 hex)     | Ein ungültiger Datentyp wurde verwendet (double).   |
| 128 (80 hex)    | Der Befehl ist im aktuellen Betriebszustand nicht erlaubt.  |
| 256 (100 hex)   | Timeout – Die Befehlsausführung wurde wegen Zeitüberschreitung abgebrochen; ein eventuell zurückgelieferter Funktionswert ist nicht verwendbar. |
| 512 (200 hex)   | Invalid Handle – Der Datensatz ist nicht mehr gültig!   |
| 1024 (400 hex)  | Invalid Card – Es wurde auf eine nicht vorhandene Ressource zugegriffen.  |
| 2048 (800 hex)  | ungültige Achse in den Zugriffsparametern   |
| 4096 (1000 hex) | Der benötigte Speicher kann in RWMOS.ELF nicht zur Verfügung gestellt werden.   |

#### 2.1.2.1 rdOptionInt

|                        |  |
|------------------------|--|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion liest eine Integer-Variable vom Universellen Objekt-Interface         |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function rdOptionInt (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: integer): integer; |
| <b>C:</b>              | int rdOptionInt (struct OptionDescriptorObject *odesc, int *val);                    |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function rdOptionInt (odesc As OptionDescriptorObject, val As Long)                  |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben   |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | Der zu lesende Parameter wird in val zurückgeliefert.                                |

2.1.2.2 wrOptionInt

|                        |  |
|------------------------|--|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion schreibt eine Integervariable über das Universelle Objekt-Interface   |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function wrOptionInt (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: integer): integer; |
| <b>C:</b>              | int wrOptionInt (struct OptionDescriptorObject *odesc, int *val);                    |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function wrOptionInt (odesc As OptionDescriptorObject, val As Long)                  |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben   |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | Der zu schreibende Wert wird in val (value) übergeben.                               |

2.1.2.3 rdOptionDbl

|                        |   |
|------------------------|---|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion liest eine Gleitpunktzahl vom Universellen Objekt-Interface          |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function rdOptionDbl (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: double): integer; |
| <b>C:</b>              | int rdOptionDbl (struct OptionDescriptorObject *odesc, double *val);                |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function rdOptionDbl (odesc As OptionDescriptorObject, val As Double)               |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben  |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | Der zu lesende Parameter wird in val zurückgeliefert.                               |

2.1.2.4 wrOptionDbl

|                        |   |
|------------------------|---|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion schreibt eine Gleitpunktzahl über das Universelle Objekt-Interface   |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function wrOptionDbl (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: double): integer; |
| <b>C:</b>              | int wrOptionDbl (struct OptionDescriptorObject *odesc, double *val);                |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function wrOptionDbl (odesc As OptionDescriptorObject, val As Double)               |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben  |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | Der zu schreibende Wert wird in val (value) übergeben.                              |

2.1.2.5 rdOptionBuf

|                        |   |
|------------------------|---|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion liest ein Datenfeld vom Universellen Objekt-Interface  |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function rdOptionBuf (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: buffer): integer;   |
| <b>C:</b>              | int rdOptionBuf (struct OptionDescriptorObject *odesc, void *buffer);   |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function rdOptionBuf (odesc As OptionDescriptorObject, buffer As Byte)  |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben  |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | buffer zeigt auf einen Datenpuffer, der mindestens so groß sein muss wie in SubIndex (Element im Parameter odesc) angegeben. Der zu lesende Datenblock wird auf buffer zurückgeschrieben, d.h., der mit buffer referenzierte Datenbereich muss für die zu lesenden Daten groß genug sein. |

### 2.1.2.6 wrOptionBuf

|                        |  |
|------------------------|--|
| <b>BESCHREIBUNG:</b>   | Diese Funktion schreibt ein Datenfeld über das Universelle Objekt-Interface  |
| <b>BORLAND DELPHI:</b> | function wrOptionBuf (var odesc: OptionDescriptorObject; var val: buffer): integer;  |
| <b>C:</b>              | int wrOptionBuf (struct OptionDescriptorObject *odesc, double *buffer);  |
| <b>VISUAL BASIC:</b>   | Function wrOptionBuf (odesc As OptionDescriptorObject, val As buffer)  |
| <b>RÜCKGABEWERTE:</b>  | siehe oben   |
| <b>ANMERKUNG:</b>      | buffer zeigt auf einen Datenpuffer, der mindestens so groß sein muss wie in SubIndex (Element im Parameter odesc) angegeben. Das zu schreibende Datenfeld wird in buffer referenziert. |

### 2.1.3 Informationen zur Handhabung per PCAP

Bei jedem erstmaligen Zugriff nach dem Start eines PCAP-Programmes auf ein Element des universellen Objekt-Interface wird ein Datenbereich für dieses Objekt im Speicher der Steuerung angelegt und ein Handle zurückgegeben. Wenn nun ein PCAP-Programm mehrfach oder sogar zyklisch gestartet wird, dann wird immer mehr Speicher verbraucht. Deshalb sollte sofort am Anfang entsprechender PCAP-Programme die Clean-Funktion für die entsprechende Busnummer aufgerufen werden. Mit dieser Anweisung werden die eventuell vorhandenen Objekte verworfen und der Speicher auf der Steuerung wieder freigegeben. Wenn in diesem Fall auf das entsprechende Objekt-Interface auch in anderen PCAP-Programmen zugegriffen wird, dann werden den anderen Programmen „die Objekte weggenommen“. Ein gültiger Zugriff auf das Objekt ist dann nicht mehr möglich, weil das **OptionDescriptorObject** nun ein ungültiges Handle enthält. Weitere Zugriffe würden unweigerlich Fehlfunktionen, einen Programmabsturz oder aber eine Exception in Windows oder auf der Steuerung bewirken. Deshalb sollte im entsprechenden Fall darauf geachtet werden, dass Programme, welche das universelle Objekt-Interface verwenden, nicht mehrfach aufgerufen werden können. Dies kann z.B. durch ein Mutex-Handling verhindert werden.

## 2.2 SAP-Programmierung

### 2.2.1 Zugriffsvariable

Der Zugriff auf die entsprechenden Funktionen erfolgt über Variable, die per AT-Spezifizierer deklariert werden. Zu allen vorhandenen Modulen sind Include-Files verfügbar, die alle notwendigen Deklarationen beinhalten.

Der Aufbau dieser Deklaration sieht folgendermaßen aus:

```
var Name:      DataType AT %XYBusNr.DeviceNumber.Index.SubIndex;
```

Die einzelnen Zeichen dieser Zeile haben folgende Bedeutung:

Tabelle: Parameter bei AT-Deklarationen

| Zeichen         | Beschreibung   |
|-----------------|--|
| <b>Name</b>     | Variablenname, über den der Zugriff auf das Objekt erfolgt   |
| <b>DataType</b> | Datentyp z.B. double, integer (wie in der jeweiligen Beschreibung angegeben)                               |
| <b>X</b>        | Zugriffsart<br>I = Input (lesen)<br>Q = Output (schreiben)<br>M = Input/Output (z.B. bei Scanner-Funktion) |
| <b>Y</b>        | Datentyp der internen Größe<br>B = Byte (Ganzzahl 8 Bit)   |

|                     |   |
|---------------------|---|
|                     | D = Double Word (Ganzzahl 32 Bit)<br>W = Word (Ganzzahl 16 Bit)<br>R = Gleitpunktzahl (64 Bit)<br>S = Gleitpunktzahl (32 Bit)<br>M = DataBlock (Format abhängig vom Befehl, gesondert dokumentiert)<br>Dieser Datentyp muss kompatibel sein zu DataType |
| <b>BusNr</b>        | Bus-Nummer wie bei der Dokumentation des jeweiligen Moduls angegeben, z.B. 1200 für das ELCAM-Modul   |
| <b>DeviceNumber</b> | wie bei der Dokumentation des jeweiligen Moduls angegeben   |
| <b>Index</b>        | wie bei der Dokumentation des jeweiligen Moduls angegeben   |
| <b>SubIndex</b>     | wie bei der Dokumentation des jeweiligen Moduls angegeben   |

**Beispiel:**

```
const G3ResourceBus = 1000;
```

```
// Resource: rp (real position)
```

```
var G3R_rp_A1_r: double AT %IRG3ResourceBus.2.0.$0;
```

Falls weitere Deklarationen von AT-Spezifizierern notwendig sind, können diese vom Anwender im Quelltext deklariert werden. Wenn beim Zugriff auf einen AT-Spezifizierer ein Fehler auftaucht, wird die SAP-Task mit dem Laufzeitfehler 512 beendet!

**2.2.2 Informationen zur Handhabung per SAP**

Bei jedem erstmaligen Zugriff nach dem Start eines SAP-Programmes auf eine Variable des universellen Objekt-Interface wird ein Datenbereich für dieses Objekt angelegt. Wenn nun ein SAP-Programm mehrfach oder sogar zyklisch gestartet wird, dann wird immer mehr Speicher verbraucht. Deshalb sollte sofort am Anfang entsprechender SAP-Programme die Clean-Funktion für die entsprechende Busnummer aufgerufen werden. Mit dieser Anweisung werden die eventuell vorhandenen Objekte verworfen und der Speicher wieder freigegeben. Wenn in diesem Fall auf das entsprechende Objekt-Interface auch in anderen Programmen zugegriffen wird, dann werden den anderen Programmen „die Objekte weggenommen“. Diese werden bei Verwendung zwar wieder angelegt, doch wird dafür zusätzliche Ausführungszeit benötigt.